
-

.

.

-:

:

-

.

:

-

.

:

-

.

.

.

.

:

:

:

.

.

.

$$Q_d = A \times I_d \times \cos \square$$

.

-:

:

.

.

. Isotropic Sky Dome

:

.

-

.

-

View Factor

-

.

$$Q_{\text{difused}} = A \times T_{\text{difused}} \times f_v$$

)

()

(

=

)

. (,

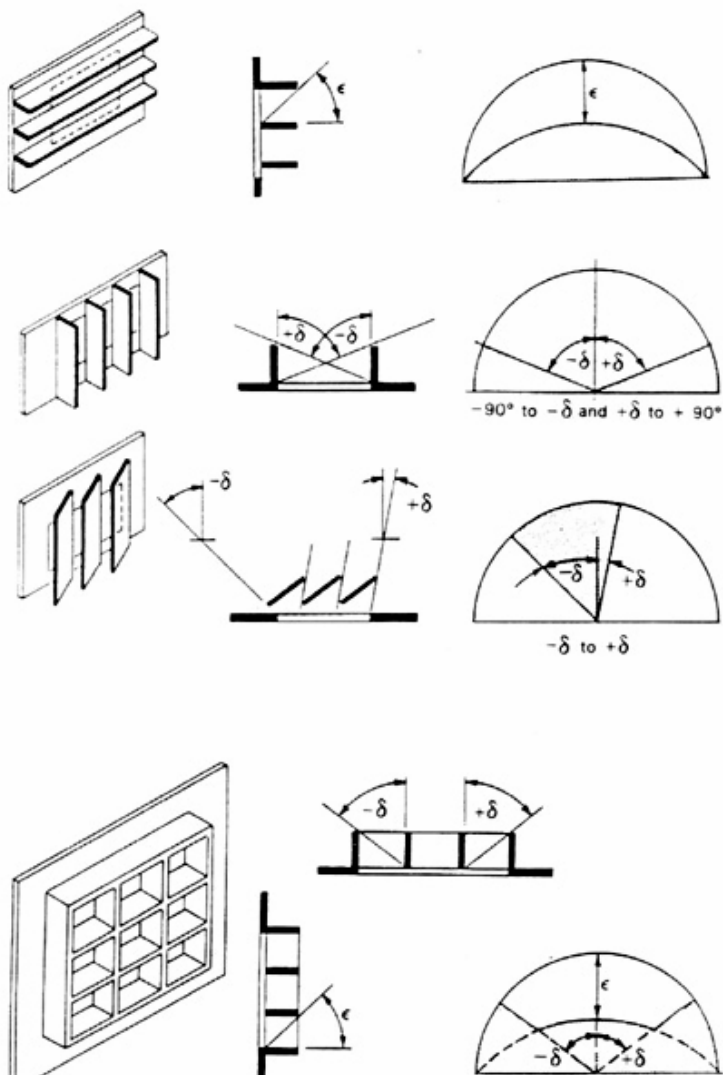
.

.

٢- استخدام وسائل الإزالة الانتقائية.

!

-:



- :

- :

Ô :

claustrophobia

selectivity ()

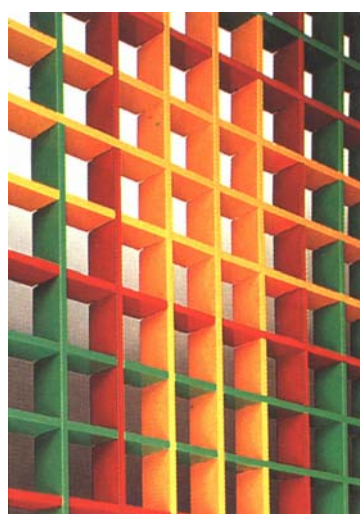
-:



تقييم أداء وسائل الإضلال رقمياً

)

(



∅ :

:

-

-

-

-

:-

-

-

-

-

.(

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

.(

-



Ø Ø -ê

:

-

-

ô

-

ô

(.... . .)

.

-:

-

Angle Selective

.

Horizontal over hang

.

-:

-:

-

-

-

-:

-

-

-:

-

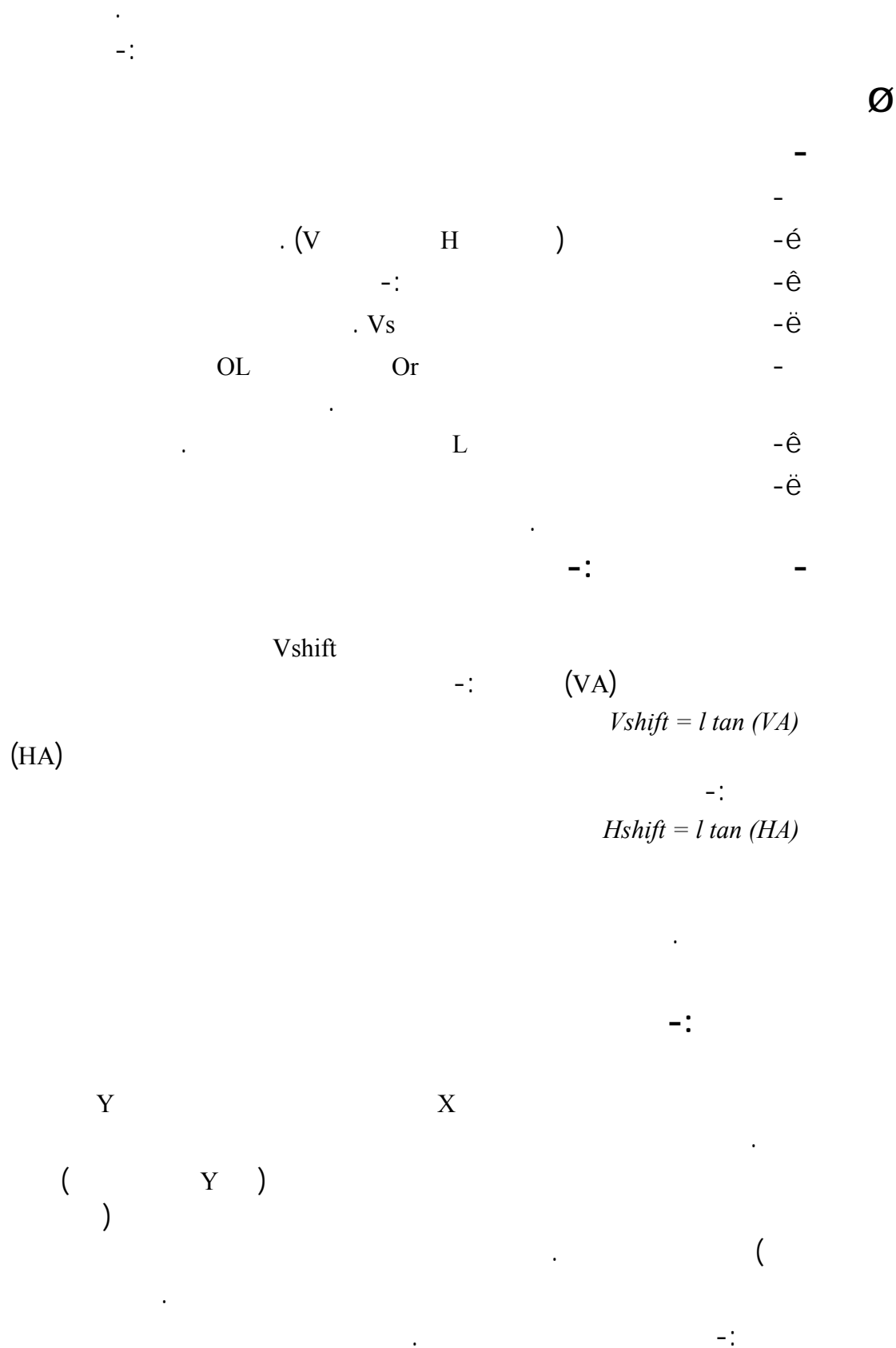
-

-:

-

-

-



$$\begin{aligned} & \cdot \\ & -: \\ & (\quad) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} X_{s1} &= 0 - OL & Y_{s1} &= 0 - V_s \\ X_{s2} &= h + Or & Y_{s2} &= h + Or \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & -: \\ X_1 &= X_{s1} \quad , \quad Y_1 = Y_{s1} \quad , \quad X_2 = X_{s2} \quad , \quad Y_2 = Y_{s2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & -: \\ & 3 \\ X_3 &= X_1 + H_{shift} \\ Y_3 &= Y_1 + V_{shift} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (HA) & & H_{shift2} \quad , \quad V_{shift2} \\ & (1) & (VA) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} H_{shift3} &= L \tan (HA) \\ V_{shift3} &= L \tan (VA) \end{aligned}$$

$$-: \quad (4)$$

$$\begin{aligned} X_4 &= X_2 + H_{shift3} \\ Y_4 &= Y_3 \end{aligned}$$

Clipping

$$\begin{aligned} \times & \\ & (\quad) \\ & \cdot \\ & (\quad) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \cdot \\ & \acute{e} \quad h_s \\ H_{shift1} & \quad V_{shift1} \end{aligned}$$

$$-:$$

$$\begin{aligned} H_{shift1} &= h_s \tan (HA) \\ V_{shift1} &= v_s \tan (VA) \end{aligned}$$

$$-:$$

$$(h \times v)$$

$$\%$$

$$)$$

-:

.

-:

.

(AND)

-:

Boolean Algebra

.()

-

= (×)

-é

=(×)

0=(0×0)

.

= ×

é

×

.()

,

é × é

×

.

- :Ø Ø Ø

()

.

()

(

)

.

(é-ð)

(ð × ð)

.

SCET

Shadow Co_Effcient table

-:

-

(L)

(Curtain Wall)

-:Ø Ø

)

.(

-:

-:

-

-

-

Ø

-:

Hshift
Vshift

-:

$$\begin{aligned} H\text{shift} &= L \tan (HA) \\ V\text{shift} &= L \tan (VA) \end{aligned}$$

!

-(

)

Ô

-:

-

()

-é

:- ôôô

-

)

% ï

) ã

(

(

% í
%

ã

.(

)

(ãê)
%

SCET

- ∴ -

.

()

.

- ∴ -

SCET

VA

HA

- ∴ IA

$$\tan IA = [\tan^2 HA + \tan^2 VA]^{1/2}$$

(/)

SCET

.

SCET

×

=

)

- =

)

-

SCET

- ∴

.

\hat{O}

•

•

•

)

(

•

•

•

Louvers

. overhang

-:

:

-

:

-

.()

-:

-

-:

-ë

:

-ì

:

-í

:

-î

.(

)

:

-ï

:

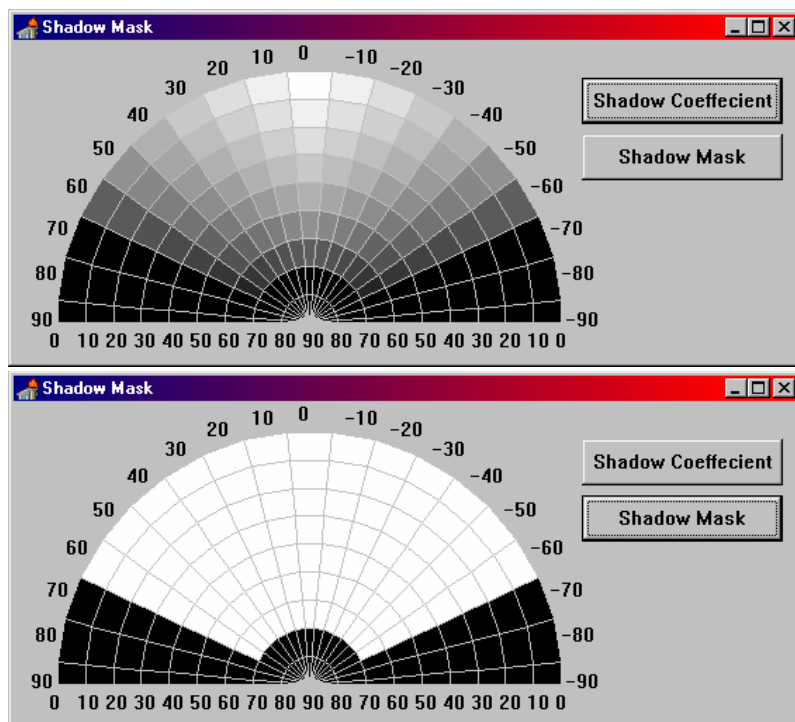
-ö

:

- ç

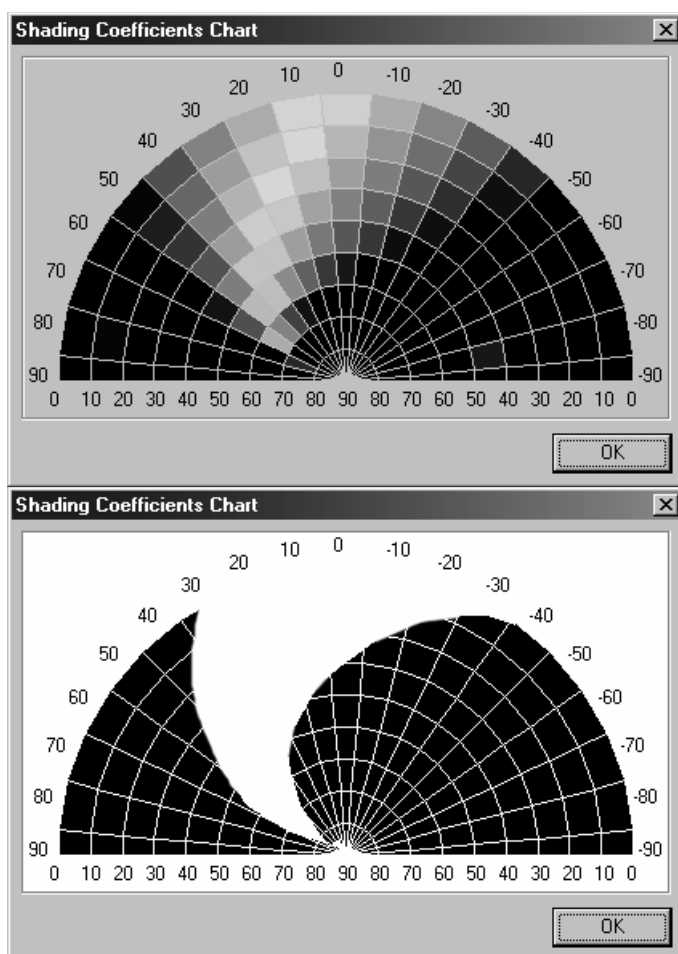
:

()



(i - i)

U



(i - i)

Ø

Ø

1 Ø Ø

()

()

éx é

1

×

(×)

- :

$$Hshift3 = L \tan (HA)$$

$$Vshift3 = L \tan (VA)$$

L

¹ ويسمى هذا النوع من الرسم النقطي في علوم الحاسب الآلي باسم Raster أى تمثيل الرسوم بشبكة من النقاط ثنائية الأبعاد، وهو نوع من الرسم يختلف عن الرسم الهندسى (Vector) الذى تستخدمه برامج الرسم بمساعدة الحاسب CAD ، والذى عادةً ما يستخدم لبناء المباني ثلاثية الأبعاد.

1

Ø

Ø

Ø Ø

1

!

ã

-õ)

ï

õ

(

1

-:

-

-é

11

1

)

1 Ø Ø

-:

1

1

!!

)
(âi ,

)

(âe,

(- ð) â

1

1 Ø Ø

)

(

-:Ø Ø

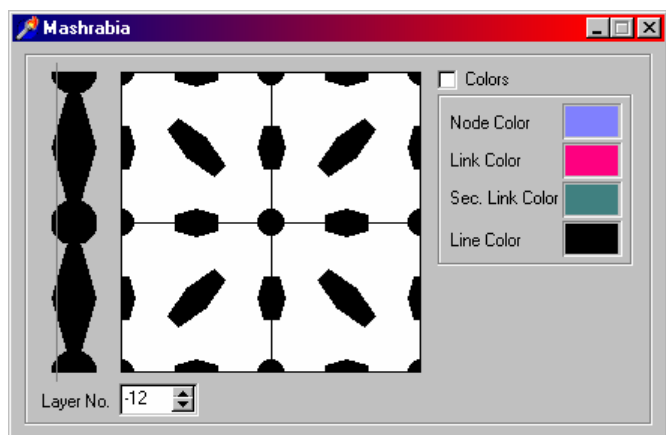
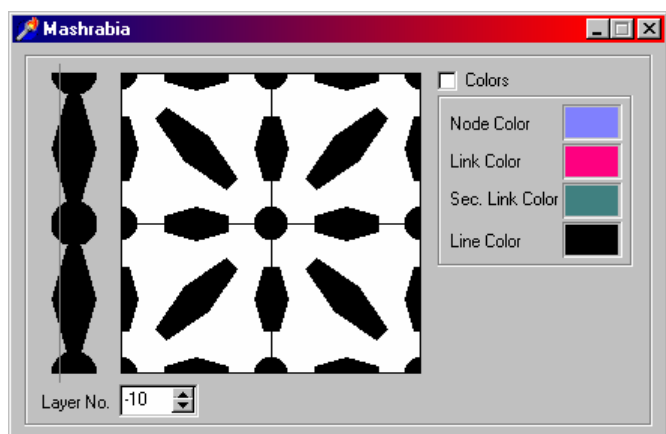
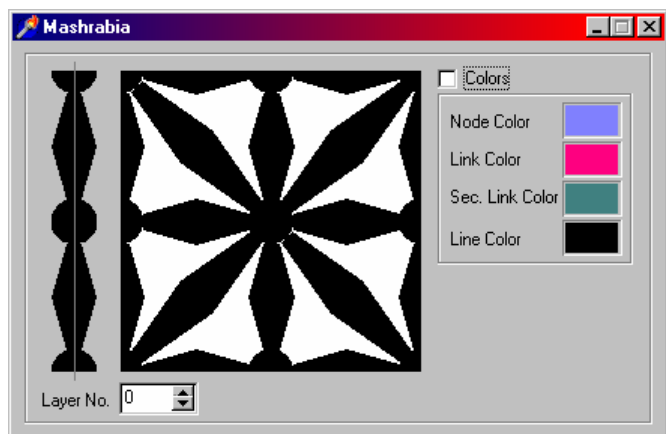
11

(scanner)

()

-: Ø

)



-: Ø

é é é ×
20kb

×
2000kb or 2Mb é

40kb

SCET

) (×) (- -

() SCET -
SCET -é
SCET -ê